

اسم تصحيح مقرّر فيزياء البلازما
السنة الرابعة فيزياء
الفصل الثاني، العام الدراسي /2025 - 2024/
مدرس المقرر: د. يوسف أبو علي

إجابة السؤال الأول: (25 درجة)

تعريف البلازما: غاز شبه معتدل من الجسيمات المشحونة (وربما بعض الجسيمات المحايدة) والتي تبدي سلوك جماعي.

شرح لماذا المعايير ضرورية:

⑥ $\lambda_D \ll L$: إذا طبقنا حقل كهربائي (كمون على البلازما، أو تم إضافة) تحريك شحنة، مثل هذا الفعل يولد حقل كهربائي، فإن البلازما تحاول حجب هذا الحقل (أي التقليل من أثره عليها). الميزة الأساسية لسلوك البلازما هو قدرتها على حجب هذا الحقل الناتج.

$$\lambda_{De} = \left(\frac{\epsilon_0 k_B T_e}{n_e e^2} \right)^{1/2}$$

حيث λ_{De} طول ديبياي وهو يقيس مسافة التحجيب أو سماكة القشرة.

إذا كانت أبعاد النظام $L > \lambda_{De}$ وبالتالي بتطبيق كمونات فسوف تقوم البلازما بحجبها في مسافة تساوي تقريباً إلى طول ديبياي، أغلب البلازما ستكون شبه معتدلة بمعنى أن $n_i = n_e$ ، أما إذا كان $L < \lambda_D$ فلا يوجد مسافة كافية لكي يحدث الحجب. فلكي يدعى أي غاز مؤين بلازما يجب أن يتحقق شرط شبه التعادل الكهربائي:

$$\lambda_D \ll L$$

⑤ $N_D \gg 1$: من الواضح، أنه من الضروري أن يكون هناك عدد كاف من الجسيمات ضمن طول ديبياي لحدوث الحجب.

إذا كان n_0 إلكترونات يشغل 1 m^3 ومن ثم فإن كل إلكترون يشغل حجم $\frac{1}{n_0}$ ، تخيل هذا ليكون مكعب جانبه له الطول $n_0^{-1/3}$ لكي يحدث الحجب، يتطلب ذلك:

$$n_0^{-1/3} \ll \lambda_{De}$$

$$n_0 \lambda_{De}^3 \gg 1$$

لنتخيل كرة نصف قطرها λ_{De} وتحتوي N_D إلكترون/أيون حيث:

$$N_D = \frac{4\pi}{3} n_0 \lambda_{De}^3 \gg 1$$

يتطلب السلوك الجماعي: $N_D \gg 1$

⑤ $\omega \tau_c > 1$: إذا كانت البلازما مؤينة بشكل ضعيف فقط وتحتوي على نسبة هامة من الذرات/الجزيئات. ومن ثم فإنه من الممكن

أن تكون التصادمات مع هذه الذرات / الجزيئات متكررة جداً وبالتالي فالتصادمات سوف تسيطر على حركة الغاز بدلاً من القوى الكهرومغناطيسية. إذا كان τ_c الزمن بين تصادمات الجسيمات المشحونة بالذرات المحايدة، لكي تظهر الظواهر الكهرومغناطيسية و ظواهر البلازما يجب أن يحدثوا في مقياس زمني أصغر من τ_c . بفرض أن عملية كهذه مميزة بالزمن τ أو بواسطة التردد $\omega = 2\pi / \tau$ ، فإنه يتطلب من أي نظام ليقوم بفعل البلازما أن يتحقق:

$$\omega \tau_c > 1$$

(a) بحاجة إلى الوصف الحركي (النظرية الحركية)

(b) بحاجة إلى نموذج المائعين (2-fluids equation)

إجابة السؤال الثاني: (22 درجة)

(a) قوة بوندر وموتيف: هي القوة المحصلة التي تعانيها الجسيمات المشحونة عندما تهتز في حقل كهربائي عالي التواتر ومتغير فراغياً ومن ثم بواسطة معادلات مكسويل في حقل مغناطيسي.

(b) بما أن الحقل الكهربائي غير متجانس، فسوف تهتز الجسيمة من المناطق ذات الحقل المغناطيسي الأقوى إلى المناطق ذات الحقل الأضعف. وتتلقى قوة أقوى في المنطقة ذات الحقل القوي منها في المنطقة ذات الحقل الضعيف، التأثير المحصل هو قوة متوسطة (خلال دور واحد) على الجسيمة تحركها نحو منطقة الحقل الضعيف. وبالتالي معادلة الحركة:

$$m\ddot{x} = qE_0(x) \cos(\omega t)$$

بتحليل الحركة إلى حركة مركز الاهتزاز x_0 ، والمرتبطة معه، الاهتزاز عالي التواتر حول هذا المركز عند x_1 ، وبالتالي $x = x_0 + x_1$ حيث x_1 سيكون مهتزاً بسرعة بينما x_0 سيكون عبارة عن حركة متوسطة (خلال دور واحد $2\pi/\omega$) لمركز الاهتزاز. إذا فرضنا بأن سعة الحقل E_0 لا تتغير كثيراً مع الاهتزاز وبالتالي يمكننا نشر مركز الاهتزاز إلى:

$$E_0(x) = E_0(x_0 + x_1) = E_0(x_0) + x_1 \left(\frac{dE_0}{dx} \right)_{x=x_0}$$

ومن ثم:

$$m(\ddot{x}_0 + \ddot{x}_1) = q \left[E_0 + x_1 \frac{dE_0}{dx} \right] \cos(\omega t)$$

حيث فرضنا الآن بأنه قد حددت الحقول عند مركز الاهتزاز. باختيار الجزء الاهتزازي السريع من المعادلة السابقة نحصل على:

$$m\ddot{x}_1 = qE_0 \cos(\omega t)$$

$$x_1 = -\frac{qE_0}{m\omega^2} \cos(\omega t)$$

باختيار الحدود المتبقية من المعادلة السابقة وبالتعويض عن x_1 وأخذ المعدل خلال دور واحد نحصل على:

$$\begin{aligned} m\ddot{x}_0 &= -\frac{q^2}{m\omega^2} E_0 \frac{dE_0}{dx} \langle \cos^2(\omega t) \rangle \\ &= -\frac{q^2}{4m\omega^2} \frac{d}{dx} E_0^2 \end{aligned}$$

حيث معدل $\cos^2(\omega t) = 1/2$ خلال دور واحد. وأخيراً قوة بوندر وموتيف هي: $F_p = m\ddot{x}_0$ حيث:

$$\begin{aligned} F_p &= -\frac{q^2}{4m\omega^2} \frac{d}{dx} E_0^2 \\ &= -\frac{m}{4} \frac{d}{dx} v_{osc}^2 \end{aligned}$$

حيث $v_{osc} = qE_0 / m\omega$ هي سرعة التقليل أو الارتجاج (quiver velocity).

إجابة السؤال الثالث: (23 درجة)

$$m\vec{v} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

$$\vec{v} = \frac{q}{m} \vec{E} + \Omega \vec{v} \times \hat{z}$$

لدينا من معادلة الحركة:

$$\Omega = \frac{qB_0}{m} \text{ حيث}$$

$$\vec{B}_0 = (0, 0, B_0) \text{ \& } \vec{E}_0 = (E_0, 0, 0) \text{ \& } \vec{v}(t=0) = 0 \text{ \& } \vec{r}(t=0) = 0$$

الشروط الابتدائية: $\vec{v}(t=0) = 0$ و $\vec{r}(t=0) = 0$
بالمكاملة نجد:

$$\vec{v} = \frac{q}{m} \vec{E} t + \Omega \vec{r} \times \hat{z} + A$$

بتطبيق الشروط البدائية نجد: $A = 0$ ومنه:

$$\vec{r} \times \hat{z} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ x & y & z \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = y\hat{x} - x\hat{y}$$

وبالتالي:

$$v_x = \frac{qE_0}{m} t + \Omega y$$

$$v_y = -\Omega x$$

$$v_z = 0 \Rightarrow z = 0$$

$$E_0 \perp B_0 \quad \frac{dv_x}{dt} = \frac{q}{m} E_0 + \Omega v_y \quad \frac{dv_y}{dt} = -\Omega v_x \quad \frac{dv_z}{dt} = 0$$

تعطي المعادلة الأخيرة $v_z = v_{z0}$. يمكن إعادة كتابة المعادلات السابقة بالشكل:

$$\frac{dv_x}{dt} = \Omega \left(v_y + \frac{E_0}{B_0} \right) \quad \frac{d}{dt} \left(v_y + \frac{E_0}{B_0} \right) = -\Omega v_x$$

بمفاضلة العلاقة الأولى نحصل على:

$$\frac{d^2 v_x}{dt^2} = \Omega \frac{d}{dt} \left(v_y + \frac{E_0}{B_0} \right) = \Omega \frac{dv_y}{dt} = -\Omega^2 v_x$$

$$\frac{d^2 v_x}{dt^2} + \Omega^2 v_x = 0$$

وهي معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية تقبل حلاً من الشكل:

$$v_x = A \sin(\Omega t + \varepsilon)$$

حيث A و ε ثابتان. لدينا من المعادلة الأولى:

$$\frac{1}{\Omega} \frac{dv_x}{dt} = v_y + \frac{E_0}{B_0}$$

$$\frac{1}{\Omega} [A\Omega \cos(\Omega t + \varepsilon)] = v_y + \frac{E_0}{B_0}$$

$$v_y = -\frac{E_0}{B_0} + A \cos(\Omega t + \varepsilon)$$

فيكون الانجراف على طول المحور y السالب (إضافة حقل على المحور x ينتج عنه انجراف على طول المحور y) تعطى

$$v_d = \left| \frac{E_0}{B_0} \right| \text{ أو } \vec{v}_d = -\frac{E_0}{B_0} \hat{y}$$

اجابة السؤال الرابع: (30 درجة)

المرتبة الصفر (zero-order):

$$\left. \begin{aligned} n_e &= n_0 \\ v_e &= 0 \\ E &= 0 \\ P_e &= T_e = 0 \end{aligned} \right\} \textcircled{1}$$

المرتبة الأولى (first-order):

$$\left. \begin{aligned} n_e &= n_0 + n_1 \\ v_e &= v_1 \\ E &= E_1 \end{aligned} \right\} \textcircled{1}$$

حيث يشير الرمز 1 إلى أن الكمية صغيرة.

تعطى معادلة الاستمرار ومعادلة الحركة ومعادلة بواسون بصورة عامة بـ:

$$\frac{\partial n_s}{\partial t} + \nabla \cdot (n_s \bar{v}_s) = 0 \quad (1)$$

$$\frac{\partial \bar{v}_s}{\partial t} + \bar{v}_s \cdot \nabla v_s = \frac{q_s}{m_s} [\bar{E} + \bar{v}_s \times \bar{B}] - \frac{1}{m_s n_s} \nabla P_s \quad (2)$$

$$\nabla \cdot \bar{E} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \quad (3)$$

يمكن جعل العبارات اللاخطية في المعادلات السابقة خطية (في حال حركة الإلكترونات فقط) كما يلي:

$$\left. \begin{aligned} n_e v_e &= (n_0 + n_1) v_1 \approx n_0 v_1 \\ v_e \frac{\partial v_e}{\partial x} &= v_1 \frac{\partial v_1}{\partial x} \approx 0 \end{aligned} \right\} \textcircled{2}$$

أن وجود درجة حرارة محددة (بلازما دافئة) يعني بأن تدرجات الضغط يمكن أن تغير من الانتشار. وبالتالي تصبح معادلة الحركة (المعادلة 2) على النحو الآتي:

$$\frac{\partial P_e}{\partial x} = \gamma_e \frac{P_e}{n_e} \frac{\partial n_e}{\partial x} = 3k_B T_e \frac{\partial n_e}{\partial x} = 3m_e v_{te}^2 \frac{\partial n_e}{\partial x}$$

حيث وضعنا $\gamma_e = 3$ ، مع التمييز أنه في هذه الفترة الزمنية السريعة تكون الإلكترونات كظومة (adiabatic). بأخذ كل

ما سبق بعين الاعتبار والتعويض في المعادلات (1+2+3) فإننا نحصل على:

$$\frac{\partial n_1}{\partial t} + n_0 \frac{\partial v_1}{\partial x} = 0 \quad (1')$$

$$\frac{\partial v_1}{\partial t} = -\frac{e}{m_e} E_1 - 3m_e v_{te}^2 \frac{\partial n_e}{\partial x} \quad (2')$$

$$\frac{\partial E_1}{\partial x} = \frac{e}{\epsilon_0} (n_0 - (n_0 + n_1)) = -\frac{e}{\epsilon_0} n_1 \quad (3')$$

بفرض أن كل الكميات تتغير بالشكل: $\exp(i(kx - \omega t))$ أي: $\frac{\partial}{\partial x} \rightarrow ik$ $\frac{\partial}{\partial t} \rightarrow -i\omega$

بتطبيق تحليل فورييه نحصل على:

$$-i\omega n_1 + ik n_0 v_1 = 0 \quad (4)$$

$$-i\omega v_1 = -\frac{e}{m_e} E_1 - \frac{3v_{te}^2}{n_0} \frac{\partial n_1}{\partial x} \quad (5)$$

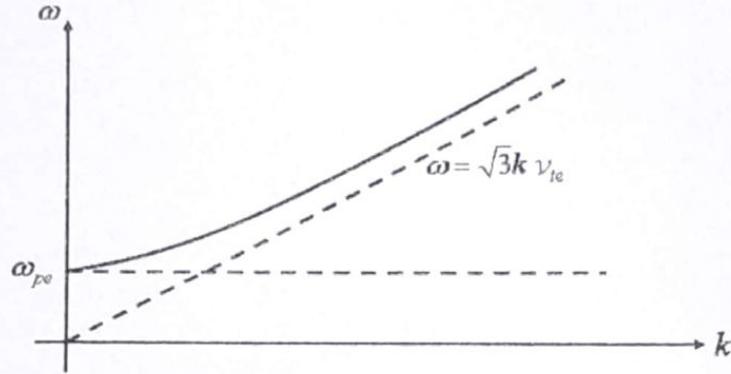
$$ik E_1 = -\frac{e}{\epsilon_0} n_1 \quad (6)$$

بحدف v_1 و E_1 من المعادلات (4+5+6)، فإننا نحصل على علاقة التشتت من الشكل:

$$\omega^2 = \omega_{pe}^2 + 3k^2 v_{te}^2$$

حيث:

$$v_{te} = (k_B T_e / m)^{1/2}, \quad \omega_{pe} = \left(\frac{n_0 e^2}{\epsilon_0 m_e} \right)^{1/2}$$



عندما: $\omega = \omega_{pe} \leftarrow k = 0$ }
 أما عندما $k > 0$ فإن العلاقة بين ω و k هي جزء من قطع مكافئ يعطى مقاربه بالعلاقة: $\omega = \sqrt{3} k v_{te}$ } (2)

تعطى السرعة الطورية بالعلاقة:

$$v_p = \frac{\omega}{k}$$

بتعويض قيمة ω من علاقة التشتت نحصل:

$$v_p = \left(\frac{\omega_{pe}^2}{k^2} + 3v_{te}^2 \right)^{1/2}$$

و لكن $\omega_{pe} = \frac{v_{te}}{\lambda_{De}}$ بالتعويض نجد:

$$v_p = \left(\frac{v_{te}^2}{k^2 \lambda_{De}^2} + 3v_{te}^2 \right)^{1/2} = v_{te} \left(\frac{1}{k^2 \lambda_{De}^2} + 3 \right)^{1/2}$$

عندما $k^2 \lambda_{De}^2 \gg 1$ فيمكن إهمال الـ 3:

$$v_p \approx \frac{1}{k \lambda_{De}} v_{te}$$
